

MHM5-VÄYLÄANTURI

MHM510-CANO-001

Absoluuttianturi, CANopen

- Kenttäväyläanturi halkaisija 58 mm, 10 mm akselilla
- Resoluutio max. 25 bit; 13 bit resoluutiolle ja 12 bit kierroksille
- CANopen, DeviceNet, Ethercat, Ethernet/IP, Interbus, Modbus, Parallel, Profibus, Profinet
- IP64, optio IP66



TUOTEKUVAUS

Ominaisuudet

- Tilanosoitus kahdella LEDillä kytkentäkotelon takaseinässä
- Uudenlainen opto-piiri: laaja lämpötila-alue ja sisäänrakennettu signaalitason valvonta
- Kytkenän polariteettisuoja
- Jännitepiikkisuojaus
- Pulssikiekko särkymätöntä muovia

Ohjelmoitavat parametrit

- Pyörimissuunta
- Resoluutio
- Kierrosten lukumäärä
- Asetusarvo
- Pyörimisnopeus -ulostulo
- Ohjelmoitavat "rajakytkimet"

Ohjelmoitavat parametrit

Laskentasuunta	Tällä määritellään suureneeko vai pieneneekö ulostulokoodi kun akseli pyörii myötäpäivään
Resoluutio	Anturin resoluutioksi/kierros voidaan määritellä mikä tahansa luku 1 ja 8192:n (13-bit) välillä
Kokonaisresoluutio	Kokonaisresoluutioksi määritellään resoluution ja kierroslukumäärän tulo, max. 13-bit x 12-bit=25-bit
Esiasetusarvo	Minkä tahansa position arvo voidaan asettaa asetusarvoksi, jonka saavutettuaan anturi antaa tilatiedon
Nopeus	Anturista saadaan 16-bittinen nopeustieto jossakin seuraavista muodoista: askelta/10 ms, askelta/100 ms, askelta/1 s tai kierr./min.
Raja-arvot	Kaksi ohjelmallista raja-arvoa voidaan asettaa. Tilabitti muuttuu jos position arvo on alle alarajan tai yli ylärajan
Oline-ohjelmointi	Erikoismoodissa anturia voidaan ohjelmoida ja parametreja muuttaa myös sen ollessa käyttötilassa. Parametrit voidaan myös lukita tahattoman muuttamisen estämiseksi.

TEKNISET TIEDOT

TIEDOT

Anturin tyyppi	Absoluuttianturi
Kotelon halkaisija	58 mm
Akselin halkaisija	10 mm
Resoluutio	Max. 13 bit resoluutiolle ja 12 bit kierroksille
Liitäntä	Ruuviliitin
IP-luokka	IP64
Max. pyörimisnopeus	6000 rpm
Min. syöttöjännite DC	10 V DC
Max. syöttöjännite DC	30 V DC
Min. käyttölämpötila	-40 °C
Max. käyttölämpötila	85 °C
Ulostulo	CANopen
Versio	Monikierros

PROGRAMMABLE PARAMETERS	
Operating Parameters	This parameter determines the counting direction, in which the output code increases or decreases. As an important operating parameter the code sequence (complement) can be programmed
Resolution per turn	value between 1 and 8192 can be programmed
Total resolution "Max range"	This parameter is used to program the desired number of measuring units over the total measuring range. This value may not exceed the total resolution of the absolute rotary encoder
Preset Value	The preset value is the desired position value, which should be reached at a certain physical position of the coil
Limit Switch, Min. and Max.	Two position values can be programmed as limit switches. By reaching these values one bit of the 32 bit process value is set to high level
Com	One free programmable com can be set in the total measuring range

